



MANAGEMENT

Raphaël Gorgé : Président

Ingénieur, Raphaël Gorgé est entré dans le Groupe Gorgé en 2004 après un parcours professionnel de 10 ans dans le monde de la Finance et de la technologie. Il a tout d'abord initié et mis en œuvre le désengagement du Groupe Gorgé du secteur automobile (70% du CA en 2004), puis orienté son développement vers de nouveaux domaines d'activité en particulier liés à la sécurité des bâtiments et des personnes. Raphaël Gorgé est Président Directeur Général du Groupe Gorgé depuis 2011.

Guénaël GUILLERME : Directeur Général et Responsable du pôle Robotique & Systèmes Intégrés

Guénaël Guillaume est entré au sein du Groupe ECA en 1997 où il a occupé la fonction de directeur de l'établissement d'ECA à Toulon avant de devenir le Directeur Général du groupe en 1999 puis Président Directeur Général en 2006. En 2008, il a quitté le groupe et fondé des sociétés dans le domaine internet. Guénaël Guillaume a réintégré le Groupe ECA en tant que Directeur Général en février 2013.

Jean-Louis SAMBARINO : Responsable du pôle Simulation

Ingénieur de l'Armement, Jean-Louis SAMBARINO est entré en 2001 au sein du Groupe ECA. Auparavant, il occupait un poste de Responsable Soutien Logistique au sein de DCNS.

Gilbert Rosso : Responsable du pôle Aéronautique

Ingénieur diplômé ESTACA, Gilbert ROSSO est entré dans le Groupe ECA en 2001 après 11 ans de pilotage d'activité d'automatisation de process au sein du groupe VINCI Energies. Il est directeur général des filiales aéronautiques ECA SINTERS et ECA CNAI.



ORGANISATION

Depuis 1936, le Groupe ECA a développé son expertise dans la robotique, les systèmes automatisés, la simulation et les processus industriels et apporté des solutions aux secteurs de la défense, du maritime, de l'aéronautique, de la simulation, des équipements industriels et de l'énergie.

Pour renforcer les synergies entre les différentes sociétés du groupe, toutes hautement qualifiées et appréciées par leur client pour leur innovation technologique, le Groupe ECA a rassemblé ses entités en trois Pôles. Cette organisation apporte deux avantages :

- **accroître la qualité de ses solutions en termes d'innovations technologiques et de performances économiques ;**
- **accompagner le client dans l'exploitation des solutions du Groupe ECA**

POLE ROBOTIQUE

Neuf des 10 premières armées mondiales sont équipées de solutions développées par le Groupe ECA. Leader de la robotique sous-marine de déminage, le groupe dispose d'un savoir-faire et de compétences reconnus dans le monde entier. Le Groupe ECA concilie ses expertises en conception de drones navals, sous-marins, terrestres et aériens et en développement de systèmes intégrés pour développer une gamme complète de solutions qui s'adressent aux marchés de la défense, du maritime, du nucléaire, des plateformes pétrolières, de l'industrie...

Par ailleurs, le Groupe ECA développe un programme de recherche sur les "systèmes de robots" du futur avec pour objectif : améliorer les capacités et les performances de toutes les solutions robotisées proposées aux clients du groupe.

POLE AERONAUTIQUE

Le pôle Aéronautique du Groupe ECA propose une offre de solutions innovantes et fiables destinée à l'aviation civile et militaire. Son expertise du domaine alliée à celles de la robotique et de l'automatisme lui permettent de répondre aux exigences des constructeurs aéronautiques, des compagnies

aériennes, des centres de maintenance et de réparation, ainsi qu'à celles de la défense aérienne.

POLE SIMULATION

Engagé depuis plus de 50 ans dans la conception de drones navals et sous-marins ainsi que le développement de systèmes intégrés, également spécialiste de drones aériens et terrestres, le Groupe ECA dispose d'une gamme complète de simulateurs de conduite et d'entraînement aux missions à la pointe des technologies. Fort de son expertise en drones et en robots, le Groupe ECA a regroupé l'ensemble de son offre au sein du Pôle Simulation afin de concevoir les simulateurs de demain : des simulateurs d'entraînement à la préparation et la réalisation de missions réalisées par des robots télé-opérés ou autonomes. Les robots étant très souvent mis en œuvre depuis des porteurs (navire, camion ...), ces simulateurs sont très souvent couplés aux simulateurs d'entraînement pour véhicules.